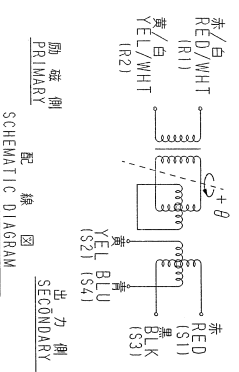
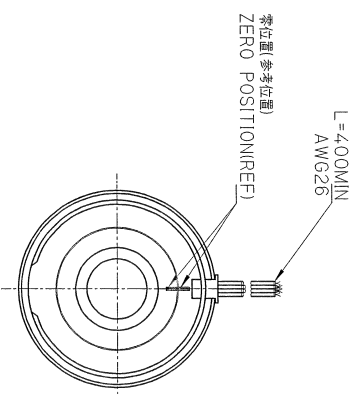
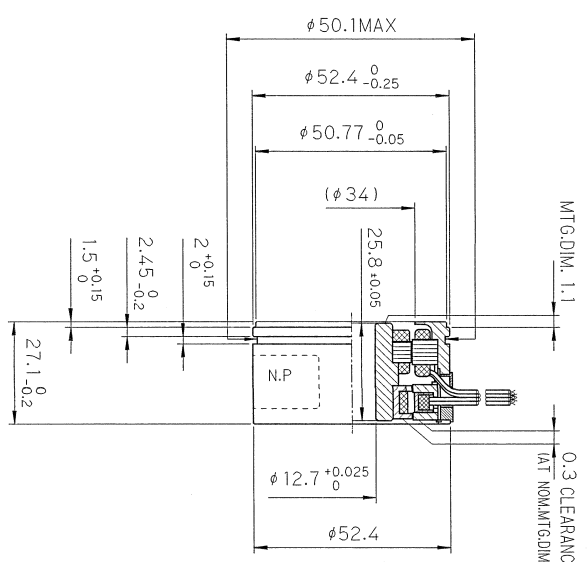


項目	仕 様	備 考
特 性	1X-BRX	
FUNCTION	AC 7Vrms 10KHz	
入力電圧	ROTOR	
励磁側		
PRIMARY		
変圧比 (K)	0.5 ± 5%	
○ TRANSFORMATION RATIO	±10% MAX	
電気誤差	1.5% MAX	WITH S44 DRIVER AT 1,500rpm-1
○ ELECTRICAL ERROR		
速度誤差 (%)	20 mVrms MAX	
○ SPEED ERROR		
残留電圧 (絶縁側)	1° NOM	
RESIDUAL VOLTAGE (INSULATION)		
質量シフト	50 mA MAX	
MASS SHIFT		
入力電流	0.2 W NOM	
入力電力		
インピーダンス	Z <sub>Rθ</sub> 100+ $j$ 140Ω ±15%	※172 Ω ±15%
IMPEADANCE	Z <sub>Sθ</sub> 140+ $j$ 270Ω ±15%	ATθ=0° (S1-S3)
	Z <sub>Sθ</sub> 120+ $j$ 240Ω ±15%	
耐電圧	AC 500V 60 s	60(50) Hz
DIELECTRIC STRENGTH	100MΩ MIN	DC 500 V
絶縁抵抗	0.28Kg NOM	
INSULATION RESISTANCE	12.3X10 <sup>-6</sup> kg·m <sup>2</sup> NOM	(GD <sup>2</sup> /I)
重量	10,000 min <sup>-1</sup>	
回転速度		
MAX OPERATING SPEED		
動作温度範囲		
OPERATING TEMP. RANGE		

NOTE: 1. DIMENSION: mm  
2. ( )内は参考値あり。 DIMENSION IN ( ) IS REFERENCE.

- 径公差は±0.5mm以下。
- 出力電圧方式  
OUTPUT EQUATION  
E<sub>S1-S3</sub> = K<sub>E1-H2</sub> COSθ  
E<sub>S2-S4</sub> = K<sub>E1-H2</sub> SINθ  
+θ: 取付フランジ側から見たロータCCW回転時。  
ROTOR IS CCW ROTATION VIEWED FROM MOUNTING FLANGE END.
- 零位置  
ZERO POSITION  
ロータとステータの機械的なずれは±10°以内のこと。(巾)  
THE ZERO MARK OF ROTOR AND STATOR ARE AT SAME POSITION WITHIN A MECHANICAL TOLERANCE ±10 DEGREES MAX. (WIDTH 1)
- 取付側の巻線は機械的損傷に耐えうる様保護すること。  
WINDINGS OF MOUNTING SIDE TO BE PROTECTED AGAINST MECHANICAL DAMAGES.



REVSIONS	
No.	DESCRIPTION / DATE / SIGN
第7版	仕様変更 98.8.21
第5版	仕様変更 95.12.13
第4版	仕様変更 95.12.13
第3版	仕様変更 95.12.13
第2版	仕様変更 95.12.13
第1版	仕様変更 95.12.13

ITEM NO.	PART NO.	PART NAME	QTY	MATERIAL / SPEC
LIST OF MATERIAL				

DATE: 92.8.28 MODEL NO: TS2640N321E64 TITLE: ブラシレスレゾルバ

SCALE: 1/1 3RD ANGLE PROJECTION BRUSHLESS RESOLVER

DWG NO. 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 SHEET 026400005520 /

APRD: [Signature]